



## Manual do usuário

# MOTION 401

## Sensor Infravermelho Passivo de Movimento com Fio - Interno

### Introdução

O **Sensor IR Motion 401** da FC é um detector de movimento PIR de alto desempenho digital dual-óptico interno. Com True Pet Immunity, permite que um animal de estimação (até 40kg) se mova livremente pela área protegida sem gerar um alarme.

### Instalação

Instalado na altura recomendada de 2,1 m ( $\pm 10\%$ ), o **Motion 401** fornece cobertura total de 1,5 m a 11 m com **ângulo de 90°** (ver figura 2). O **Motion 401** pode ser instalado como um detector de montagem plana ou de canto. Certifique-se de que a configuração de altura do PCI corresponda à altura real de instalação (consulte a Figura 4 e a Figura 5).

Evite colocar o sensor próximo de superfícies reflexivas, fluxo de ar direto, aberturas de ventilação, ventiladores e janelas, fontes de vapor/óleo, luz infravermelha e objetos que causem mudanças de temperatura como aquecedores, geladeiras e fornos. Não coloque objetos ou móveis com mais de 0,9 m, nos quais um animal de estimação pode escalar (por exemplo, um gato em um sofá), dentro de 2,1 m (7 pés) do detector. Em Além disso, não aponte o detector para uma escada que um animal de estimação possa ter acesso.

**! Não toque na superfície do sensor pois pode provocar um mau funcionamento do detector. Se for necessário limpe a superfície do sensor com pano delicado e álcool.**

- 1) Selecione a localização do detector.
- 2) Para remover a tampa, remova o parafuso da tampa e use uma chave de fenda para liberar o pino de liberação da tampa (consulte a Figura 1 no verso).
- 3) Afrouxe o parafuso do PCI e remova suavemente o PCI.
- 4) Faça ou perfure os orifícios de abertura selecionados da tampa traseira (consulte a Figura 1 no verso) e prenda à superfície usando os parafusos de montagem apropriados.
- 5) Certifique-se de que a configuração de altura do PCI corresponda à altura real de instalação (consulte a Figura 4 e a Figura 5 no verso). Não fazer isso comprometerá a eficácia do detector. Um teste de caminhada deve ser realizado após a instalação e qualquer ajuste de PCI para verificar a cobertura do detector (consulte "Teste de caminhada").

### Ajuste de Altura da Placa (PCI)

Para garantir a cobertura correta do detector e reduzir alarmes falsos, é necessário ajustar adequadamente a altura do PCI. Para ajustar a altura da placa de circuito impresso, afrouxe o parafuso da placa de circuito impresso (consulte a Figura 4), deslize a placa de circuito impresso para cima ou para baixo e alinhe com a guia de altura da placa de circuito impresso (consulte a Figura 5). Quando atingir a posição desejada, aperte suavemente o parafuso PCI. A altura ideal para instalação é de 2.1 m, no entanto, o PCI pode ser ajustado para acomodar instalações entre 1.1 m e 3.1 m. **AVISO:** O ajuste inadequado da altura comprometerá a eficácia do detector.

### Pet Immunity

A imunidade de um animal a alarmes falsos dependerá de seu tamanho, temperatura e comprimento da pelagem. O pelo mais comprido e tamanho menor tornam um animal mais propenso a ser imune, enquanto os de pelos mais curtos e maiores são mais propensos a gerar alarmes falsos.

### Configurações do detector

As configurações do detector podem ser modificadas usando os três jumpers localizados no PCI (consulte a Figura 4).

#### J1 - Configuração LED

Use esta configuração para ativar ou desativar os LEDs verde e vermelho.

**ON (default)** = LED ativado

**OFF** = LED desativado



#### J2 - Sensibilidade (Padrão/Alta)

No modo Padrão, o detector é configurado para ambientes normais. No modo Alta, o detector é configurado para ambientes de alto risco (possíveis interferências) e, portanto, fornece imunidade a alarmes falsos muito maior.

**ON (default)** = Modo Normal

**OFF** = Modo Alto Sensibilidade



**! NOTA: No modo de sensibilidade alta, o tempo de detecção de grandes movimentos não será afetado, no entanto, o tempo de detecção de pequenos movimentos ou movimentos que ocorrem longe do detector será dobrado.**

#### J3 - Modo de Processamento (Simples/Duplo)

Esta configuração determina o modo operacional DSP (Digital Signal Processing) do detector. O modo de processamento de borda única deve ser usado em condições normais, ambientes com fontes mínimas de interferência. O modo de processamento de borda dupla fornece melhor rejeição de alarmes falsos no caso em que o detector é colocado perto de fontes de interferência que podem afetar adversamente o detector de movimento.

**ON (default)** = Borda Única

**OFF** = Borda Dupla

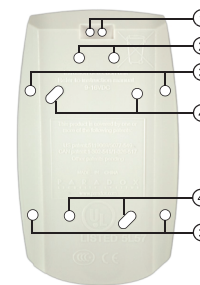


### Teste de caminhada

A 20 ° C, no modo sensibilidade padrão e no modo de processamento de Borda Única, você não deve ser capaz de cruzar mais de uma zona completa (consistindo em 2 feixes, elementos de detecção de sensor esquerdo e direito) na área de cobertura com qualquer tipo de movimento; caminhada ou corrida lenta e rápida. No modo Sensibilidade Alta, a quantidade de movimento necessária para gerar um alarme é dobrada. A largura aproximada de um feixe completo a 11 m do detector é de 1,8 m. Para fazer o teste de caminhada, sempre atravesse o caminho de detecção, não em direção ao detector.

ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS	
Tipo de sensor	2 Sensores de Duplo Elemento
Pet Immunity	até 40kg
Cobertura: 90° (Padrão)	11m x 11m
Altura de instalação	2.1m até 2.7m
Rejeição de RFI / EMI	Rejeição de 10V/m de 10MHz a 1GHz
Velocidade de Detecção	0.2 to 3.5m/sec.
Geometria do sensor	Retangular
Voltagem	11Vdc ~ 16Vdc
Consumo	15mA máx. / 6mA mín. (LED desat.)
Interruptor anti-violação	N.F., 28Vdc, 150mA Máximo
Lentes	Lente Fresnel de 2ª geração LODIFF®
Saída de Alarme	N.F., 28Vdc, 150mA
Velocidade de detecção	0,2 m/s a 3,5 m/s
Temperatura de operação	-10 ° C a + 50 ° C
Peso x Medidas	145g   7 x 13 x 6 cm (L x A x P)

Figura 1



- 1 - Passagem de cabos
- 2 - Passagem de cabos
- 3 - montagem em esquina
- 4 - montagem em superfície plana

Figura 2

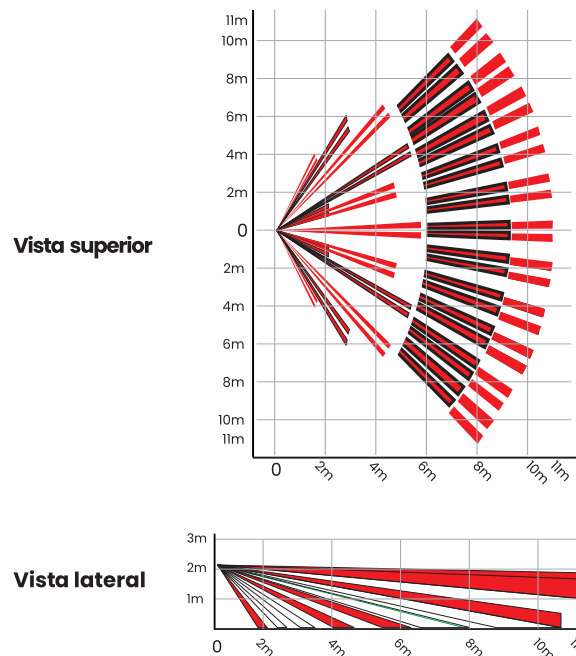


Figura 3

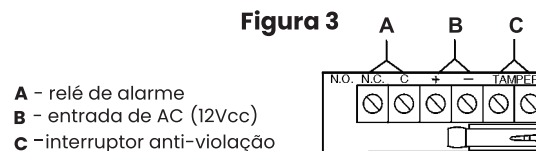


Figura 4

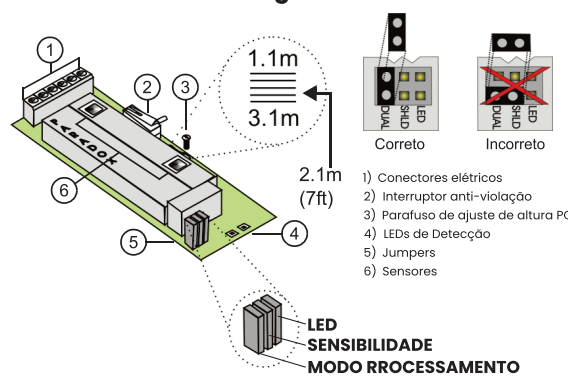
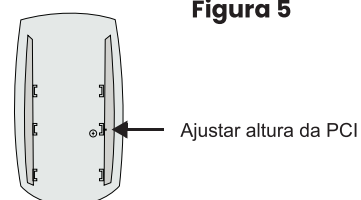


Figura 5



### Status LED - LED de confirmação

Legenda	
VM = VERMELHO VD = VERDE	
	= Off
	= On
	= Piscando
Status LED	Condição
	Ligado 3 segundos = Sinal de alarme gerado
	Piscando = O sinal de movimento não atinge a energia necessária para um alarme
	Piscando 5 segundos = Autoteste de inicialização
	Piscando = O sinal não corresponde às características de um alarme (sinal de não movimento)



Nos acompanhe nas redes sociais

@fontectv

+55 (35) 3471.3167

+55 (35) 3473.0756

www.fontectv.com.br